

Introducción a la Robótica Inteligente

Recuperación Trabajo Obligatorio 1 Grupo

Fecha Límite: 13 junio 2023 – 23:59 horas

Enunciado

- Implementar en el simulador irsim un arquitectura basada en el comportamiento para la resolución de una tarea a decidir libremente por el grupo. Se deberá implementar una arquitectura subsunción o una motor schemas junto con una arquitectura híbrida.

Entrega:

- Se entregará a través de la plataforma Moodle, un documento en formato “pdf” explicando el desarrollo seguido para la consecución de la tarea, así como los resultados obtenidos, los problemas encontrados y las posibles futuras implementaciones y/o soluciones, El nombre del documento debe seguir la siguiente codificación: GrupoXX_RO1.pdf.
- El número del grupo y nombre de los alumnos también deben aparecer en el documento pdf.
- Los ficheros “.cpp”, “.h”, ficheros de parámetros, etc. que permitan evaluar el funcionamiento completo de las arquitecturas mediante la versión de IRSIM disponible en la página web.

Evaluación:

- Para la evaluación del trabajo se tendrán en cuenta los siguientes criterios.
 - Claridad y calidad en la presentación de la memoria.
 - Cantidad de sensores utilizados en la arquitecturas.
 - Complejidad de la tarea a resolver.
 - Presentación de resultados mediante gráficas de los sensores, actuadores, activación de los niveles de competencia, desarrollo de los mapas, etc. que se consideren necesarias.
 - Información sobre la bibliografía consultada.

Calificación:

- La calificación de esta entrega supondrá un máximo de 5 puntos sobre la nota final.